



UNIVERSITÉ DE NANTES



ÉCOLE DES MINES DE NANTES



(Event-)B + probabilités : état de l'art (partiel)

Arnaud LANOIX



Rappel : Event-B

- Event-B machine :
 - State Variables
 - Invariant
 - Events
 - Gardes
 - Actions

```
machine AM
variables v
invariant I(v)
events
  ea  $\triangleq$ 
  any t where
    G(t,v)
  then
    S(t,v,v')
  end
end
```

- Obligations de preuve :

• $PO(\text{Feasibility}) : I(v) \wedge G(t,v) \vdash \exists v'.(S(t,v,v'))$

• $PO(\text{Invariant preservation}) : I(v) \wedge G(t,v) \wedge S(t,v,v') \vdash I(v')$

Rappel : raffinement

- Un événement abstrait est raffiné par un (ou plusieurs) événements concrets

PO(simulation) :

$I(v)$

$\wedge J(v,w)$

$\wedge H(u,w)$

$\wedge T(u,w,w')$

\vdash

$\exists t, v'. (G(t,v) \wedge S(t,v,v') \wedge J(v',w'))$

```
machine AM
variables v
invariant I(v)
events
  ea  $\triangleq$ 
  any t where
    G(t,v)
  then
    S(t,v,v')
  end
```

```
machine CM
refines AM
variables w
invariant J(v,w)
variant V(w)
events
  ec  $\triangleq$ 
  any u where
    H(u,w)
  then
    T(u,w,w')
  end
end
```

Rappel : nouveaux événements

- Les nouveaux événements doivent **décroître** un variant **V(w)**
 - **convergence** / terminaison des nouveaux événements

PO(variant) :

I(v)

$\wedge J(v,w)$

$\wedge H(u,w)$

⊢

$V(w) \in \mathbb{N}$

PO(progress) :

I(v)

$\wedge J(v,w)$

$\wedge H(u,w)$

⊢

$\forall w'. (T(u,w,w') \Rightarrow V(w') < V(w))$

machine AM

variables v

invariant I(v)

events

ea \triangleq

any t where

t, v)

n

, v, v')

machine CM

variables w

invariant J(v,w)

variant V(w)

events

ec \triangleq

any u where

H(u,w)

then

T(u,w,w')

end

Rappel : non-déterminisme

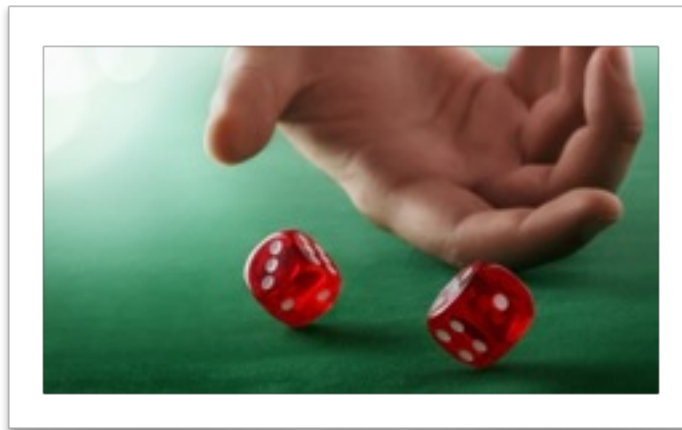
- Entre événements activables (gardes $G(v,t)$ "vraies")
- Des variables locales d'un événement
 - **any t where $G(t,v)$ then $S(t,v,v')$ end**
- Des substitutions $S(t,v,v')$ non-déterministes :
 - ~~$x := S(t,v)$~~
 - $x : \in E(t,v)$
 - $x : \mid Q(t,v,v')$

Event-B Qualitative Probability

- *Qualitative Probabilistic Modelling in Event-B* (IFM 2007) [S. Hallersted, T.S. Hoang]
 - *Development of Rabin's Choice Coordination Algorithm in Event-B* (AVOCS'2010) [E. Yilmaz, T.S. Hoang]
-
- **Idée** : remplacer le choix non-déterministe par un "**choix probabiliste**" : $S \oplus T$
 - *"tous les choix possibles ont une probabilité > 0 d'être considérés"* (sans préciser la probabilité)
 - raisonner à propos de terminaison avec une probabilité de 1 (**almost-certain termination**)
 - événements "probabilistiquement" convergents

Exemple : partie de dés

- **Énoncé :**
 - *on lance 2 dés à 6 faces ;*
 - *la partie est gagnée si les deux dés sont égaux*
- On a un "**choix probabiliste**" pour la valeur d'un dé,
 - i.e. toutes les valeurs ont la même probabilité d'arriver
- Un nombre indéterminé de lancers doit permettre d'aboutir



Qualitative Probabilistic choice: proposition de [Hallerstede & al]

- Une nouvelle notation : $\mathbf{x} \oplus \mathbf{I} \mathbf{Q}(t, \mathbf{v}, \mathbf{v}')$
 - au lieu de \mathbf{x} : $\mathbf{I} \mathbf{Q}(t, \mathbf{v}, \mathbf{v}')$
- Des événements non-déterministes + des événements probabilistes :
 - pas d'événements mixant des choix déterministes + choix probabilistes
- Nouvelles obligations de preuves définies
- Ajout d'une "borne maximale" $\mathbf{U}(\mathbf{w})$ pour "borner" le variant
- Le choix probabiliste **raffine** le choix non-déterministe

Probabilistic events: obligations de preuves

- *PO(Invariant préservation)* : identique
- *PO(Progress)*
 - Non-deterministic action :
 - "**must** decrease the variant"
 - Probabilistic action :
 - "**may** decrease the variant"
- *PO(feasibility)* déduite

```
machine AM
variables v
invariant I(v)
events
  ea  $\triangleq$ 
  any t where
    G(t,v)
  then
    S(t,v,v')
  end
```

```
machine CM
variables w
invariant J(v,w)
variant V(w)
bound U(w)
events
  ec  $\triangleq$ 
  any u where
    H(u,w)
  then
    T(u,w,w')
  end
```

Probabilistic events: obligations de preuves

- *PO(Invariant préservation)* : identique
- *PO(Progress)*
 - Non-deterministic action :
 - "**must** decrease the variant"
 - Probabilistic action :
 - "**may** decrease the variant"
- *PO (feasibility)* déduite

```
machine AM
variables v
invariant I(v)
events
  ea  $\triangleq$ 
  any t where
    G(t,v)
  then
    S(t,v,v')
  end
```

```
machine CM
variables w
invariant J(v,w)
variant V(w)
bound U(w)
events
  ec  $\triangleq$ 
  any u where
    H(u,w)
  then
    T(u,w,w')
  end
```

PO(progress) :

$I(v)$

$\wedge J(v,w)$

$\wedge H(u,w)$

\vdash

$\forall w'. (T(u,w,w') \Rightarrow V(w') < V(w))$

Probabilistic events: obligations de preuves

- *PO(Invariant préservation)* : identique
- *PO(Progress)*
 - Non-deterministic action :
 - "must decrease the variant"
 - Probabilistic action :
 - "may decrease the variant"
- *PO(feasibility)* déduite

```

machine AM
variables v
invariant I(v)
events
  ea ≜
    any t where
      G(t,v)
    then
      S(t,v,v')
    end
  
```

```

machine CM
variables w
invariant J(v,w)
variant V(w)
bound U(w)
events
  ec ≜
    any u where
      H(u,w)
    then
      T(u,w,w')
    end
  
```

PO(progress) :

$I(v)$
 $\wedge J(v,w)$

PO(almost-certain progress) :

$I(v)$
 $\wedge J(v,w)$
 $\wedge H(u,w)$
 \vdash
 $\exists w'. (T(u,w,w') \wedge V(w') < V(w))$

Probabilistic events: nouvelles OPs

- *PO(upperBound)*
- *PO(almost-certain convergence)*
- *PO(finiteness)*

```
machine AM
variables v
invariant I(v)
events
  ea  $\triangleq$ 
  any t where
    G(t,v)
  then
    S(t,v,v')
  end
```

```
machine CM
variables w
invariant J(v,w)
variant V(w)
bound U(w)
events
  ec  $\triangleq$ 
  any u where
    H(u,w)
  then
    T(u,w,w')
  end
end
```

Probabilistic events: nouvelles OPs

- *PO(upperBound)*

$$I(v) \wedge J(v,w) \wedge H(u,w)$$
$$\vdash V(w) \leq U(w)$$

- *PO(almost-certain convergence)*

- *PO(finiteness)*

machine AM
variables v
invariant I(v)
events
ea \triangleq
any t where
G(t,v)
then
S(t,v,v')
end

machine CM
variables w
invariant J(v,w)
variant V(w)
bound U(w)
events
ec \triangleq
any u where
H(u,w)
then
T(u,w,w')
end
end

Probabilistic events: nouvelles OPs

- *PO(upperBound)*

$$I(v) \wedge J(v,w) \wedge H(u,w)$$
$$\vdash V(w) \leq U(w)$$

- *PO(almost-certain convergence)*

$$I(v) \wedge J(v,w) \wedge H(u,w)$$
$$\wedge T(u,w,w')$$
$$\vdash U(w') \leq U(w)$$

- *PO(finiteness)*

machine AM
variables v
invariant I(v)
events
ea \triangleq
any t where
G(t,v)
then
S(t,v,v')
end

machine CM
variables w
invariant J(v,w)
variant V(w)
bound U(w)
events
ec \triangleq
any u where
H(u,w)
then
T(u,w,w')
end
end

Probabilistic events: nouvelles OPs

- *PO(upperBound)*

$$I(v) \wedge J(v,w) \wedge H(u,w)$$
$$\vdash V(w) \leq U(w)$$

- *PO(almost-certain convergence)*

$$I(v) \wedge J(v,w) \wedge H(u,w)$$
$$\wedge T(u,w,w')$$
$$\vdash U(w') \leq U(w)$$

- *PO(finiteness)*

$$I(v) \wedge J(v,w) \wedge H(u,w)$$
$$\vdash$$
$$\text{finite}(\{ w' \mid T(u,w,w') \})$$

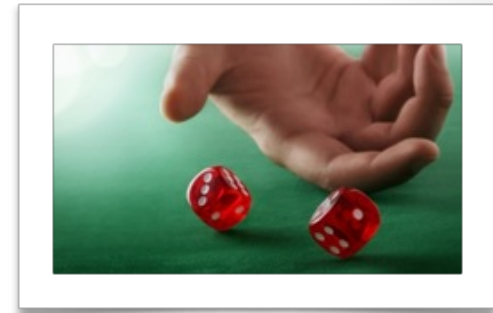
machine AM
variables v
invariant I(v)
events
ea \triangleq
any t where
G(t,v)
then
S(t,v,v')
end

machine CM
variables w
invariant J(v,w)
variant V(w)
bound U(w)
events
ec \triangleq
any u where
H(u,w)
then
T(u,w,w')
end
end

Un plugin pour Rodin

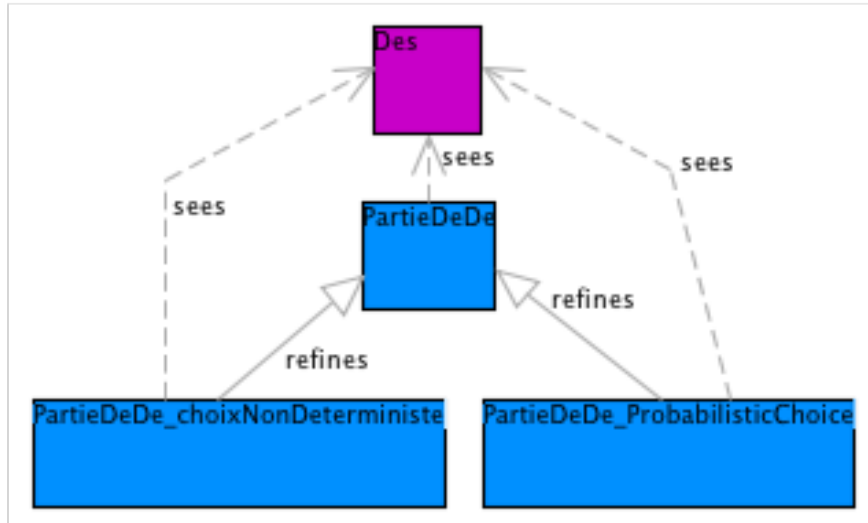
- http://wiki.event-b.org/index.php/Event-B_Qualitative_Probability_User_Guide
- **Extensions** du langage Event-B
 - event qualifier : standard / probabilistic
 - ~~au lieu de $x \oplus \vdash Q(t,v,v')$~~
 - bound element
- Implémentation des **Obligations de Preuves** nécessaires
- *Dernière MAJ du plugin : 14.05.2012*

Modélisation Event-B



La solution "en un coup"

Plusieurs lancers,
jusqu'à aboutir



- **TODO** : prouver la **convergence** des lancers afin de montrer que l'on abouti bien à une solution

CONTEXT

Des >

CONSTANTS

o FACES >

o diff >

AXIOMS

o axm1: FACES = 1..6 not theorem > Valeurs possible pour un dé

o axm2: diff \in (FACES \times FACES) \rightarrow 0..1 not theorem >

o axm3: $\forall x,y.(x \in \text{FACES} \wedge y \in \text{FACES} \wedge x \neq y \in \text{dom}(\text{diff}) \wedge x \neq y \Rightarrow \text{diff}(x \rightarrow y) = 1)$ not theorem >

o axm4: $\forall x,y.(x \in \text{FACES} \wedge y \in \text{FACES} \wedge x \rightarrow y \in \text{dom}(\text{diff}) \wedge x=y \Rightarrow \text{diff}(x \rightarrow y) = 0)$ not theorem >

END

CONTEXT

Des >

CONSTANTS

o FACES >

o diff >

AXIOMS

- o axm1: FACES = 1..6 not theorem > Valeurs possible pour un dé
- o axm2: diff ∈ (FACES × FACES) → 0..1 not theorem >
- o axm3: $\forall x,y \cdot (x \in \text{FACES} \wedge y \in \text{FACES} \wedge x \neq y \in \text{dom}(\text{diff}) \wedge x \neq y \Rightarrow \text{diff}(x \rightarrow y) = 1)$ not theorem >
- o axm4: $\forall x,y \cdot (x \in \text{FACES} \wedge y \in \text{FACES} \wedge x \neq y \in \text{dom}(\text{diff}) \wedge x = y \Rightarrow \text{diff}(x \rightarrow y) = 0)$ not theorem >

END

MACHINE

PartieDeDe >

SEES

o Des

VARIABLES

o de1Gagnant >

o de2Gagnant >

INVARIANTS

o inv1: de1Gagnant ∈ FACES

o inv2: de2Gagnant ∈ FACES

- o LancerGagnant: not extended ordinary standard > Solution du problème "en un coup"
WHERE
- o grd1: de1Gagnant ≠ de2Gagnant not theorem >
- THEN
- o act1: de1Gagnant, de2Gagnant :| de1Gagnant' ∈ FACES ∧ de2Gagnant' ∈ FACES ∧ de1Gagnant' = de2Gagnant' >
- END

MACHINE

PartieDeDe_choixNonDeterministe

REFINES

o PartieDeDe

SEES

o Des

VARIABLES

o de1 :

o de2 >

o de1Gagnant >

o de2Gagnant >

INVARIANTS

o inv1: de1 ∈ FACES not theorem >

o inv2: de2 ∈ FACES not theorem >

VARIANT

o diff(de1→de2) >

```

MACHINE
  PartieDeDe_choixNonDeterministe
REFINES
  o PartieDeDe
SEES
  o Des
VARIABLES
  o del : 
  o de2 >
  o de1Gagnant >
  o de2Gagnant >
INVARIANTS
  o inv1: del ∈ FACES not theorem >
  o inv2: de2 ∈ FACES not theorem >
VARIANT
  o diff(del→de2) >

```

```

lancer: not extended convergent >
WHERE
  o grd1: del ≠ de2 not theorem >
THEN
  o act1: del :∈ FACES >
  o act2: de2 :∈ FACES >
END

```

```

MACHINE
  PartieDeDe_choixNonDeterministe
REFINES
  o PartieDeDe
SEES
  o Des
VARIABLES
  o del : 
  o de2 >
  o delGagnant >
  o de2Gagnant >
INVARIANTS
  o inv1: del ∈ FACES not theorem >
  o inv2: de2 ∈ FACES not theorem >
VARIANT
  o diff(del→de2) >

```

```

lancer: not extended convergent >
WHERE
  o grd1: del ≠ de2 not theorem >
THEN
  o act1: del ∈ FACES >
  o act2: de2 ∈ FACES >
END

```

```

PartieGagnee: not extended ordinary >
REFINES
  o LancerGagnant
WHERE
  o grd1: delGagnant ≠ de2Gagnant not theorem >
  o grd2: del = de2 not theorem >
THEN
  o act2: delGagnant, de2Gagnant = del, de2 >
END

```

```

MACHINE
  PartieDeDe_choixNonDeterministe
REFINES
  o PartieDeDe
SEES
  o Des
VARIABLES
  o de1 :
  o de2 >
  o de1Gagnant >
  o de2Gagnant >
INVARIANTS
  o inv1: de1 ∈ FACES not theorem >
  o inv2: de2 ∈ FACES not theorem >
VARIANT
  o diff(de1→de2) >

```

```

lancer: not extended convergent >
WHERE
  o grd1: de1 ≠ de2 not theorem >
THEN
  o act1: de1 :∈ FACES >
  o act2: de2 :∈ FACES >
END

```

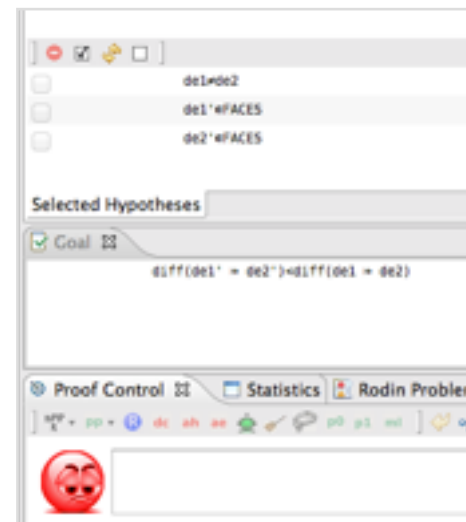
Impossible de **prouver** la convergence
i.e. la décroissance du variant
OP(progress) ???

Il faudrait que cela soit vrai pour toutes
les valeurs possibles de de1 et de de2

```

PartieGagnee: not extended ordinary >
REFINES
  o LancerGagnant
WHERE
  o grd1: de1Gagnant ≠ de2Gagnant not theorem >
  o grd2: de1 = de2 not theorem >
THEN
  o act2: de1Gagnant, de2Gagnant = de1, de2 >
END

```



```

MACHINE
  PartieDeDe_ProbabilisticChoice >
REFINES
o  PartieDeDe
SEES
o  Des
VARIABLES
o  de1Gagnant >
o  de2Gagnant >
o  de1 >
o  de2 >
INVARIANTS
o  inv1:  de1 ∈ FACES not theorem >
o  inv2:  de2 ∈ FACES not theorem >
VARIANT
o  diff(de1→de2) >
BOUND
o  1 >

```

```

o  lancer:  not extended convergent probabilistic >
WHERE
o  grd1:  de1 ≠ de2 not theorem >
THEN
o  act1:  de1 :∈ FACES >
o  act2:  de2 :∈ FACES >
END

```



```

MACHINE
  PartieDeDe_ProbabilisticChoice >
REFINES
o  PartieDeDe
SEES
o  Des
VARIABLES
o  de1Gagnant >
o  de2Gagnant >
o  de1 >
o  de2 >
INVARIANTS
o  inv1:  de1 ∈ FACES not theorem >
o  inv2:  de2 ∈ FACES not theorem >
VARIANT
o  diff(de1>de2) >
BOUND
o  1 >

```

```

o  lancer:  not extended convergent probabilistic >
WHERE
o  grd1:  de1 ≠ de2 not theorem >
THEN
o  act1:  de1 :∈ FACES >
o  act2:  de2 :∈ FACES >
END

```

```

MACHINE
  PartieDeDe_ProbabilisticChoice >
REFINES
  o PartieDeDe
SEES
  o Des
VARIABLES
  o de1Gagnant >
  o de2Gagnant >
  o de1 >
  o de2 >
INVARIANTS
  o inv1: de1 ∈ FACES not theorem >
  o inv2: de2 ∈ FACES not theorem >
VARIANT
  o diff(de1>de2) >
  BOUND
  o 1 >

```

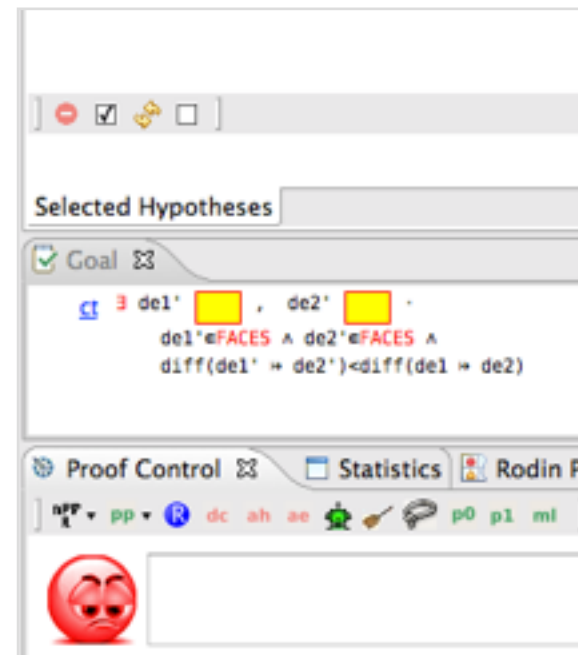
```

o lancer: not extended convergent probabilistic >
WHERE
  o grd1: de1 ≠ de2 not theorem >
THEN
  o act1: de1 ∈ FACES >
  o act2: de2 ∈ FACES >
END

```

on peut prouver le
"almost-certain progress"
 de l'événement lancer

Il s'agit uniquement de montrer qu'il existe des valeurs possibles pour de1 et de2 telles que le variant décroît



```

MACHINE
  PartieDeDe_ProbabilisticChoice >
REFINES
o  PartieDeDe
SEES
o  Des
VARIABLES
o  de1Gagnant >
o  de2Gagnant >
o  de1 >
o  de2 >
INVARIANTS
o  inv1:  de1 ∈ FACES not theorem >
o  inv2:  de2 ∈ FACES not theorem >
VARIANT
o  diff(de1>de2) >
BOUND
o  1 >

```

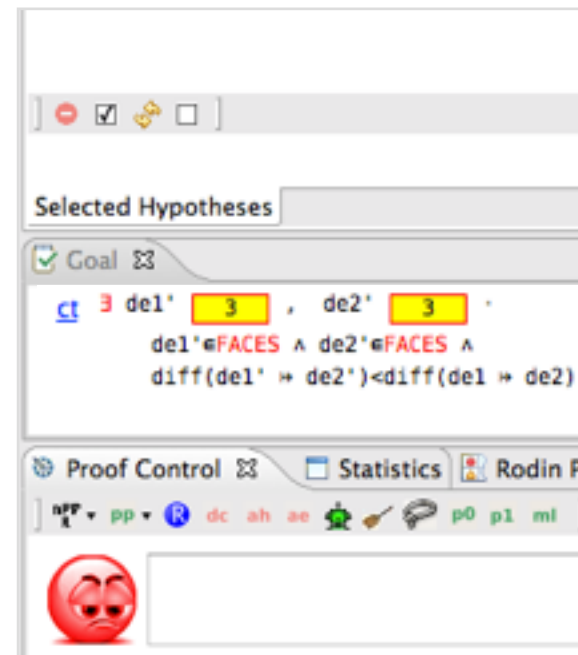
```

o  lancer:  not extended convergent probabilistic >
WHERE
o  grd1:  de1 ≠ de2 not theorem >
THEN
o  act1:  de1 :∈ FACES >
o  act2:  de2 :∈ FACES >
END

```

on peut prouver le
"almost-certain progress"
 de l'événement lancer

Il s'agit uniquement de montrer qu'il existe
 des valeurs possibles pour de1 et de2
 telles que le variant décroît



```

MACHINE
  PartieDeDe_ProbabilisticChoice >
REFINES
  o PartieDeDe
SEES
  o Des
VARIABLES
  o de1Gagnant >
  o de2Gagnant >
  o de1 >
  o de2 >
INVARIANTS
  o inv1: de1 ∈ FACES not theorem >
  o inv2: de2 ∈ FACES not theorem >
VARIANT
  o diff(de1>de2) >
  BOUND
  o 1 >

```

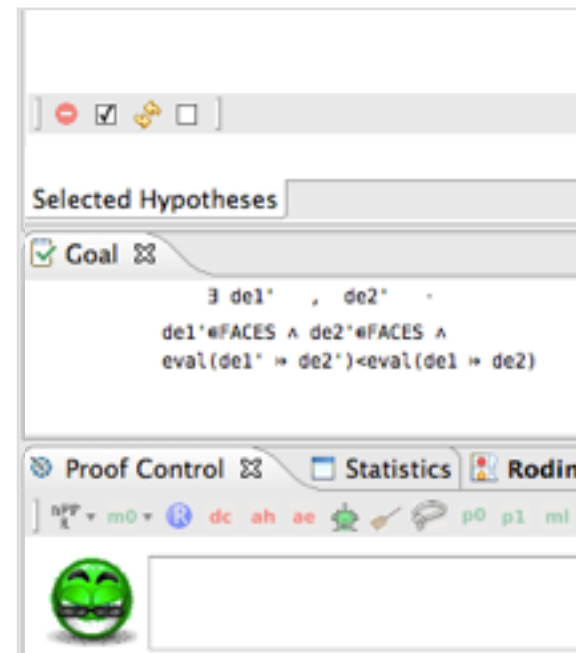
```

o lancer: not extended convergent probabilistic >
WHERE
  o grd1: de1 ≠ de2 not theorem >
THEN
  o act1: de1 ∈ FACES >
  o act2: de2 ∈ FACES >
END

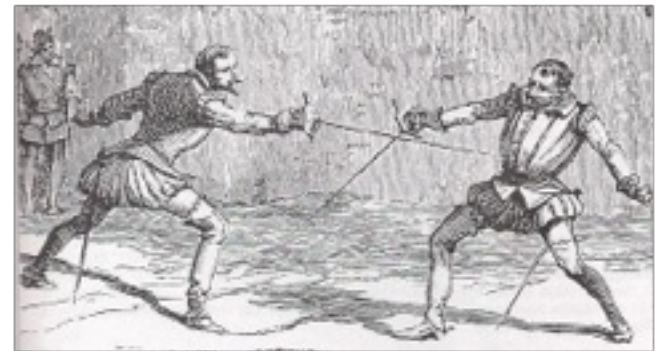
```

on peut prouver le
"almost-certain progress"
 de l'événement lancer

Il s'agit uniquement de montrer qu'il existe des valeurs possibles pour de1 et de2 telles que le variant décroît



Exemple : mousquetaires



```
MACHINE
  Duel >
SEES
  o MousquetaireContext
VARIABLES
  o duelistes >
  o vainqueur >
INVARIANTS
  o inv1: duelistes  $\subseteq$  DUELISTES not
  o inv2: duelistes  $\neq \emptyset$  not theorem
  o inv3: vainqueur  $\in$  DUELISTES not
VARIANT
  o >
BOUND
  o DUELISTES >
EVENTS
  o INITIALISATION: not extended ordi
  THEN
    o act1: duelistes = DUELISTES
    o act2: vainqueur  $\in$  DUELISTES
  END
```

```
DArtaganAttaque: not extended convergent probabilistic >
WHERE
  o grd1: duelistes = DUELISTES not theorem >
  THEN
  o act1: duelistes :| duelistes' = DUELISTES v duelistes' = {DArtagan}
  END

RochefortAttaque: not extended convergent probabilistic >
WHERE
  o grd1: duelistes = DUELISTES not theorem >
  THEN
  o act1: duelistes :| duelistes' = DUELISTES v duelistes' = {Rochefort}
  END

finDuDuel: not extended ordinary >
WHERE
  o grd1: card(duelistes) = 1 not theorem >
  THEN
  o act1: vainqueur  $\in$  duelistes >
  END
```

Autres références bibliographiques

Probabilistic termination in B (ZB'2003)

[A. McIver, C. Morgan, T.S. Hoang]

Probabilistic invariants for probabilistic machines. (ZB'2003)

[T.S. Hoang, Z. Jin, K. Robinson, A. McIver, C. Morgan]

The challenge of probabilistic Event B (ZB'05)

[C. Morgan, T.S. Hoang, J.-R. Abrial]

Development via refinement in probabilistic b: fondation and case study
(ZB'05) [T.S. Hoang, Z. Jin, K. Robinson, A. McIver, C. Morgan]

The Development of a Probabilistic B-Method and Supporting Toolkit
PhD Thesis (july 2005) [T.S. Hoang]

Tool support for qualitative reasoning in Event-B

Master thesis (Aug. 2010) [E. Yilmaz]

Quantitative probability in Event-B

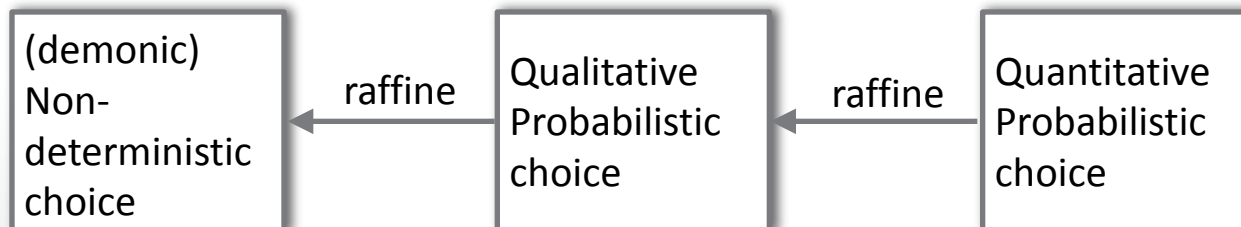
Towards Probabilistic Modelling in Event-B (IFM 2010) [A. Tarasyuk, E. Troubitsyna, L. Laibinis]

Quantitative verification of system safety in Event-B (SERENE 2011) [A. Tarasyuk, E. Troubitsyna, L. Laibinis]

Formal modelling and verification of service-oriented systems in probabilistic Event-B (IFM 2012) [A. Tarasyuk, E. Troubitsyna, L. Laibinis]

- **Idée** : quantifier les différentes probabilités
 - nouvel opérateur de **choix probabiliste quantifié** :

$$x \oplus | x_1 @ p_1; x_2 @ p_2; \dots; x_n @ p_n \text{ avec } \sum_{i=1}^n p_i = 1$$
$$\forall p_i \cdot p_i > 0$$



Quantitative probability in Event-B

- Articles beaucoup moins "techniques" / moins "pratiques"

Quantitative verification of system safety in Event-B (SERENE 2011) [A. Tarasyuk, E. Troubitsyna, L. Laibinis]

- **méthodologie** pour quantifier la probabilité de "casser" une propriété de sûreté exprimées dans l'invariant
 - Des probabilités p_1 , p_2 , p_3 que des événements produisent un échec sont introduites par raffinement ;
 - On en déduit une **probabilité "globale"**
 - *exemple*: $P_{SAF} = (1-p_1).(1-p_2)^2 + (1-p_3).(1 - (1-p_1)^2).p_3$
 - *idée* : "raisonner" à partir des OPs (preservation inv)
 - On peut ensuite **instancier** p_1 , p_2 , p_3 ...

Formal modelling and verification of service-oriented systems in probabilistic Event-B (IFM 2012) [A. Tarasyuk, E. Troubitsyna, L. Laibinis]

- Utilisation de **CTMC** (continuous-time Markov chain)